



天眼系统

AI视觉柔性化解决方案

www.mw-robot.com

天眼系统

运用计算机视觉及人工智能技术,打造柔性化的解决方案,赋能智能制造、智慧物流。通过覆盖全域的业务动态监控,及车路、车厂协同,藉由边缘计算的数据处理平台,达成管理可视化,作业环境安全化,确保工厂稳定运行,并降本增效。



三大作用

- 赋能机器人 提升方案柔性化能力**
业务场景深度融合
缩短交付周期,提高价值收益
- 打造更安全、更高效的智能工厂环境**
安全经营高效保障
作业可掌控,信息可追溯
- 降本增效 加速智造,助力企业经营管理**
辅助管理决策
信息技术基础设施的敏捷化

功能模块

柔性化赋能



料笼堆叠

- 料笼变形检测
- 堆叠安全检测
- 货物偏移检测
- 不同高度拆、码



无人装卸车

- 兼容多车型(飞、平、厢)
- 不同货物库位规划(空间利用率最大化)



高位存储

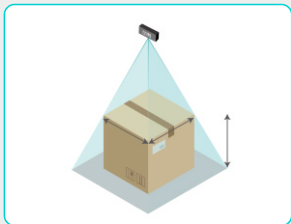
- 卸货空间检测
- 高精度取放货



托盘姿态识别

- 支持托盘角度偏差45°、位置偏移±80cm(部分车型)
- 视觉感知不停车姿态识别
- 支持歪放正取、歪取正放、歪取歪放、正取歪放
- 非标载具支持在线快速训练
- 支持各种类型托盘、料框及料笼等载具

经营管理



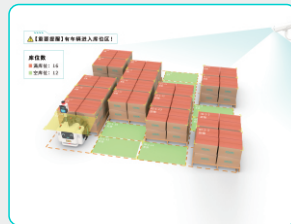
货物信息识别

- 条码识别
- 颜色识别
- 汉字识别
- 数量计算
- 超托检测
- 轮廓检测
- 直径测量
- 宽度x高度测量



视觉盘点

- 整托货物图像检测
- 整托总数计算



库位有无检测

- 库位有无
- 偏移检测

安全监管



车路协同

- 人员闯入检测
- 路径干扰检测
- 轨道异物检测



环境安全检测

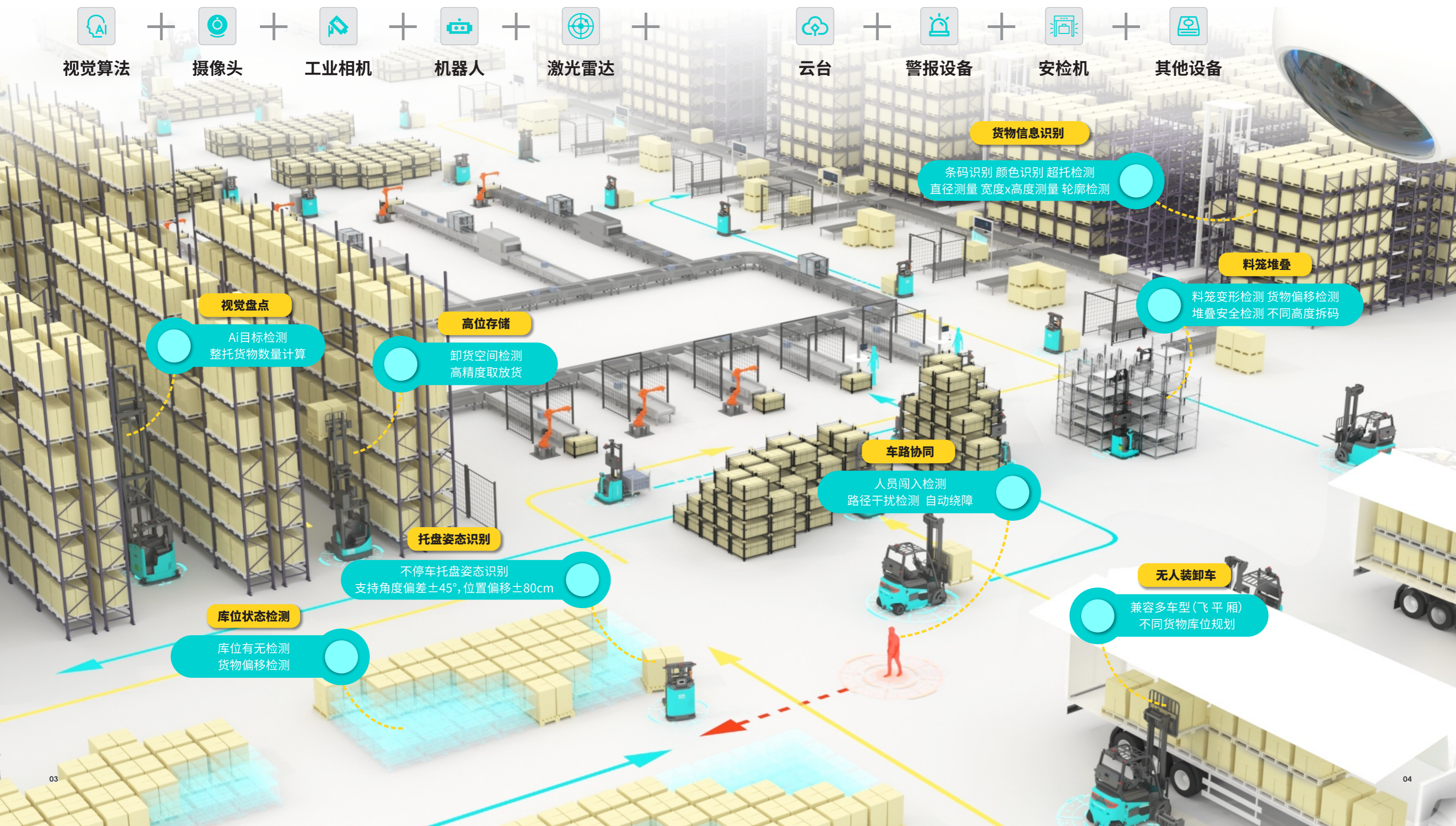
- 明火、烟雾检测
- 整托总数计算



作业安全检测

- 人脸识别
- 安全帽有无检测
- 人员离岗检测
- 手套有无检测
- 人员摔倒检测
- 行为异常检测
- 工衣有无检测
- 货物倾倒检测

天眼系统视觉解决方案



货物信息识别

条码识别 颜色识别 超托检测
直径测量 宽度x高度测量 轮廓检测

料笼堆叠

料笼变形检测 货物偏移检测
堆叠安全检测 不同高度拆码

视觉盘点

Ai目标检测
整托货物数量计算

高位存储

卸货空间检测
高精度取放货

车路协同

人员闯入检测
路径干扰检测 自动绕障

托盘姿态识别

不停车托盘姿态识别
支持角度偏差 $\pm 45^\circ$, 位置偏移 $\pm 80\text{cm}$

库位状态检测

库位有无检测
货物偏移检测

无人装卸车

兼容多车型(飞平厢)
不同货物库位规划

要素组成

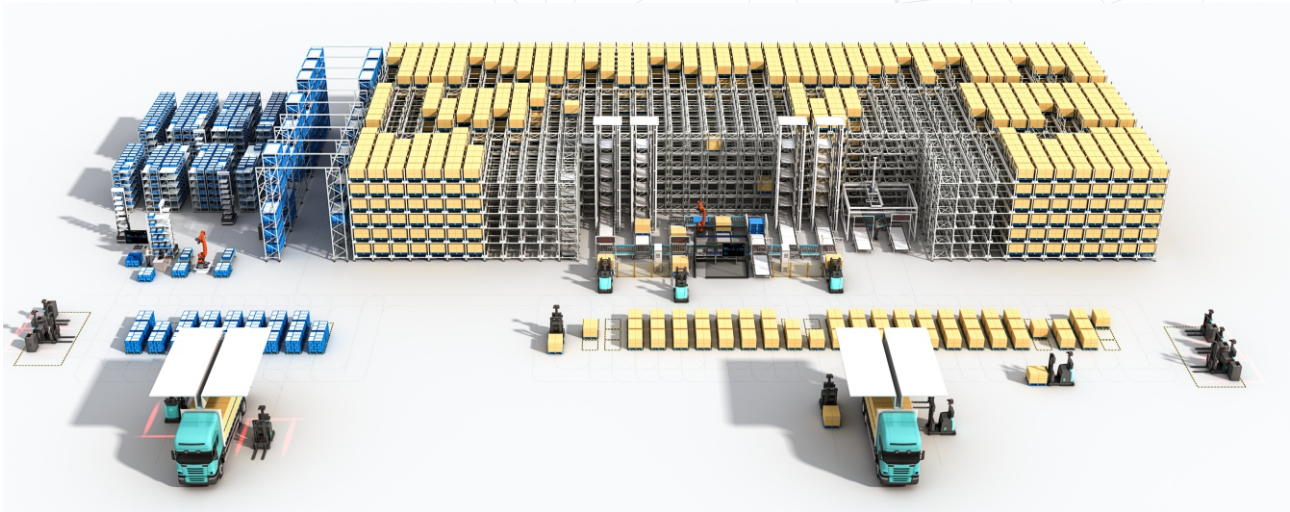
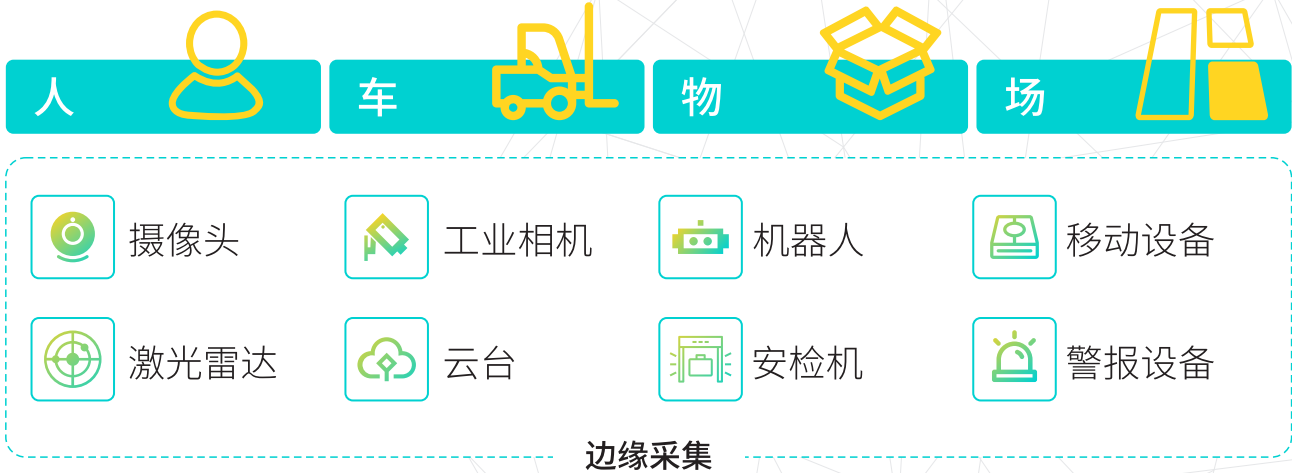
硬件设备



应用分析



智能工厂应用



AI实时计算, 数据上云
提供可溯源的云平台



实时计算平台

数据可视化平台
管理决策直观、智能



可视化分析平台

云端完成边缘设备
服务灵活配置管理
设备变得可控



运维管理平台

劬微机器人,全球领先的场内智能物流解决方案提供商,以“开创全新高效的用工模式”为使命,促进社会生产力持续升级。

劬微机器人全球总部及实验室位于中国深圳,生产基地位于合肥,其中国区域的深圳、杭州、厦门子公司,海外区域的美国亚特兰大、德国北威州、日本东京、韩国首尔等地的业务子公司均有当地团队进行运营,业务销售、运营和服务覆盖全球超过30个国家及地区。

劬微机器人专注于先进的机器人与人工智能技术,为客户提供产品级的智能制造及智慧物流解决方案;从底层核心传感器,到核心算法,再到自主研发的无人化车型及上层系统,整套端到端解决方案,形成一体化全栈式创新交付平台。硬件产品包括:全品类的无人叉车及四向穿梭车;软件系统包括:劬微云、WMS、RCS、WCS、现场管理系统及多种视觉解决方案。

劬微机器人已在工厂、仓储、物流等领域交付了大量标杆项目,成为全球众多行业领先客户信赖的持续合作伙伴。



国内办公点:深圳 | 合肥 | 杭州 | 苏州 | 南京 | 青岛
济南 | 沈阳 | 长沙 | 佛山 | 厦门 | 成都

海外办公点:亚特兰大 | 东京 | 首尔 | 杜塞尔多夫



电话:400-8765-081

官网: www.mw-robot.com

邮箱: marketing@mw-robot.com

订阅劬微机器人最新消息

劬微机器人 |

搜索

